

## АНАЛИЗ СТРУКТУРНОГО МНОГООБРАЗИЯ СЛОЖНЫХ ПРОЕКТОВ

## АНАЛІЗ СТРУКТУРНОЇ РІЗНОМАНІТНОСТІ СКЛАДНИХ ПРОЕКТІВ

## ANALIZING THE STRUCTURAL MANIFOLD OF COMPLEX PROJECT

**Аннотация.** Рассмотрены и решены задачи идентификации структур проектов и программ, построения формальных моделей, позволяющие осуществлять структурную оптимизацию с учетом неопределенности связей.

**Анотація.** Розглянуті та розв'язанні задачі ідентифікації структур проектів і програм, побудови формальних моделей, що дозволяють здійснювати структурну оптимізацію з урахуванням зв'язків.

**Summary.** The problems of identifying the structures of projects and programs, constructing the formal models permitting to carry out the structural optimization having regard to uncertainty of links are considered and solved.

Выявление возможного структурного многообразия сложных систем и поиск наиболее рационально-структурного управления, исходя из целей функционирования системы, является одной из основных научно-практических проблем общей теории управления. В практическом плане эта задача непосредственно связана с разработкой современных технологий, поиском эффективных структурных преобразований в организационных системах любого масштаба, включая телекоммуникационные системы и организационно-функциональные структуры операторов связи.

Решение поставленной общей задачи существенно зависит от уровня развития абстрактной теории управления сложными системами. Основные пути развития такой теории были сформулированы академиком А.И. Кухтенко [1]. В конкретно содержательном плане проблема структурного управления сложными динамическими системами впервые была поставлена и частично решена в работах [2, 3]. Результаты этих работ были использованы при построении структурных модулей предпроектного исследования [4]. Практические методы анализа и описания структур сложных систем рассмотрены в работах [5, 6].

Подход к решению задач развития сложных систем связи путем разработки и реализации комплексных проектов и программ в настоящее время является основным инструментом их совершенствования. Сложные проекты и программы представляют собой частные случаи сложных систем. Их назначение – достижение на определенном временном интервале поставленных целей при рациональном использовании ограниченных ресурсов. Все проекты и программы структурируются по целям, работам, ресурсам, издержкам, исполнителям и т.д. Однако, на данный момент методы анализа многообразия и оптимизации подобных структур, представляющие собой частную задачу общей проблемы, не нашли отражения в научной литературе.

Цель статьи состоит в разработке конструктивного метода анализа структур сложных проектов и программ.

1. Качество проектируемых систем существенно зависит от того, как осуществлена структуризация проекта. При этом важнейшее значение имеет количественная оценка возможных структур, поиск оптимальных структурных изменений в процессе планирования и реализации проекта, а также установление взаимосвязи между структурой и ее возможностями.

Любая структура проекта по существу представляет собой совокупность взаимосвязанных составных элементов. Носителем связи является канал связи, под которым понимается математическая схема, предназначенная для обозначения реальных средств, осуществляющих связь или функциональных отношений. По одному и тому же каналу, в общем случае, могут устанавливаться различные виды связи, включая, как частный случай связи, ее отсутствие. Изменение связей порождает структурное многообразие. Даже при относительно небольшом числе структурных элементов, каналов и видов связей структурное многообразие может быть достаточно большим. В чем нетрудно убедиться, если обратиться к полученной в работе [3] формуле для определения числа возможных различных структур  $S$  в изолированной системе, содержащей  $n$  каналов связи с  $k$  эквивалентными и  $q$  канальными точками:

$$S = \sum_{i=1}^{g^*} \sum_{p=1}^i \prod_{l=1}^p m_{pl}, \quad G(i) = \sum_{j=0}^{k^*} A_{q-j}^{i-j} C_q^j C_{n-k}^{i-j}, \quad (1)$$

где  $q^* = \min(q, n)$ ;  $k^* = \min(i, k)$ ;  $G(i)$  – число различных структурных конфигураций, содержащих  $i$  каналов без установления в них видов связей;  $m_{pl}$  – число различных видов связей, допустимых в  $l$ -м канале при  $p$ -й конфигурации.

Формула (1) и более общие, полученные на ее основе для определения числа различных структур в системах любой сложности и приведенные в работе [3], решают задачу перечисления структур сложных проектов и программ, т. е. составлять списки с указанием в структуре числа задействованных элементов, каналов связи и видов связи.

2. Решение задачи перечисления структур проектов позволяет перейти к рассмотрению задачи структурной оптимизации. Здесь, по-видимому, возможны два различных подхода. Первый состоит в прямом использовании сетевых методов оптимизации. С этой целью, опираясь на результаты перечисления структур, для каждой структуры необходимо определить смежные, т.е. те структуры, в которые возможен непосредственный переход. После оценки «стоимости» перехода нетрудно построить сеть структурных переходов, узлами которой будут структуры. Далее, исходя из критериев эффективности проекта, структурную оптимизацию можно осуществить различными хорошо известными методами. Сложность и трудоемкость такого подхода очевидна. Более продуктивен другой подход, основанный на идее метризации множества структур  $\Lambda$  с числом элементов  $S$ , полученного в результате перечисления структур.

Введем в рассмотрение следующую функцию расстояния между структурами  $\rho: \Lambda \times \Lambda \rightarrow R$

$$\rho(\lambda_i, \lambda_j) = \max_{u \in U} |J(\lambda_i, u) - J(\lambda_j, u)|, \quad (2)$$

где  $J(\lambda, u)$  – критерий, в общем случае векторный, эффективности проекта при структуре  $\lambda$  и управляющих параметрах проекта  $u$ ;  $U$  – допустимое множество управляющих параметров.

Пространство структур  $\Lambda \times \Lambda$ , представляющее собой прямое произведение множества структур, путем введения функции  $\rho$  по формуле (2) становится метрическим. Это следует из того, что при отождествлении структур с одинаковыми функциональными возможностями функция  $\rho$  удовлетворяет аксиомам метрического пространства, т.е. следующим трем уровням:

1. Тожества,  $\rho(\lambda_i, \lambda_j) = 0$  тогда и только тогда, когда  $\lambda_i = \lambda_j$ .

2. Симметрии,  $\rho(\lambda_i, \lambda_j) = \rho(\lambda_j, \lambda_i)$ .

Первые два условия очевидны.

3. Неравенству треугольника,  $\rho(\lambda_i, \lambda_j) + \rho(\lambda_j, \lambda) \geq \rho(\lambda_i, \lambda)$ .

Действительно,

$$\begin{aligned} \rho(\lambda_i, \lambda_j) + \rho(\lambda_j, \lambda) &= \max_u |J(\lambda_i, u) - J(\lambda_j, u)| + \max_u |J(\lambda_j, u) - J(\lambda, u)| \geq \\ &\geq \max_u (|J(\lambda_i, u) - J(\lambda_j, u)| + |J(\lambda_j, u) - J(\lambda, u)|) \geq \\ &\geq \max_u (|J(\lambda_i, u) - J(\lambda_j, u) + J(\lambda_j, u) - J(\lambda, u)|) = \\ &= \max_u |J(\lambda_i, u) - J(\lambda, u)| = \rho(\lambda_i, \lambda). \end{aligned}$$

Функция  $\rho$  позволяет различать структуры проекта не с точки зрения ее состава, а с точки зрения возможных результатов. Данное обстоятельство нередко приводит к существенному сокращению числа рассматриваемых структур. Все  $\lambda_i, \lambda_j \in \Lambda$ , для которых  $\rho(\lambda_i, \lambda_j) = 0$ , можно отождествить. Метризация множества структур дает возможность применять методы последовательного анализа вариантов для структурной оптимизации.

Пусть процесс реализации проекта происходит на интервале  $I = [0, T]$ . Обозначим через  $n_k \in \{1, 2, \dots, S\}$  значение целочисленной функции  $s(t)$  на частичном интервале  $\Delta t_k = t_k - t_{k-1}$  ( $k = \overline{1, N}$ ,  $t_0 = 0$ ,  $t_N = T$ ), определяющее выбор структуры на  $k$ -м интервале. Этим

значениям будет отвечать множество значений критерия  $\{J(n_k, u)\}$ , что позволяет дать оценку эффективности проекта за весь период функционирования  $T$  в виде

$$J(s(t)) = \max_{u \in U} \sum_{k=1}^N |J(n_k, u)|, \quad (3)$$

где  $s(t)$  равно  $n_k$  на частичном интервале  $\Delta t_k$ .

Выделим среди множества структур  $\Lambda$  структуру

$$\lambda^* = \min_{\lambda \in \Lambda} \max_{u \in U} |J(\lambda, u)|,$$

обладающую минимальными критериальными возможностями при наиболее эффективных значениях управляющих параметров. Если таких несколько, то будем считать их эквивалентными. Пользуясь формулой (2), упорядочим структуры множества  $\Lambda$ , перенумеровав их в порядке возрастания расстояния до  $\lambda^*$ . При этом структуры с одинаковыми расстояниями будем отождествлять. Получим множество структур  $\Lambda^* = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{S^*}\}$  ( $S^* \leq S$ ), для которых  $\rho(\lambda^*, \lambda_i) > \rho(\lambda^*, \lambda_j)$ , если  $i > j$ .

Заметим, что практически все реальные проекты содержат структуру  $\lambda^*$ , для которой  $|J(\lambda^*, u)| = 0$  при  $\forall u \in U$ . В этом случае расстояние  $\rho(\lambda^*, \lambda_i) = \max |J(\lambda_i, u)|$  будет адекватно критериальным возможностям структуры  $\lambda_i \in \Lambda^*$ . Кроме того условие  $|J(\lambda^*, u)| = 0$  всегда можно обеспечить, вводя соответствующее нормирование критерия.

Теперь для структурной оптимизации проекта в соответствии с критерием (3) можно воспользоваться практически любым методом последовательного перебора и анализа вариантов. Рассмотрим, например, применение метода локальных вариаций для определения структурного управления  $s(t)$ , оптимизирующего критерий (3). В соответствии с этим методом выбирается нулевое приближение  $s^0(t) = \{n_k^0\}$ . Вычисляется значение  $J(s^0(t))$  по формуле (3). В плоскости на прямых  $t = t_k$  ( $k = \overline{1, N}$ ) точками фиксируются все числовые значения элементов упорядоченного множества  $\Lambda^*$  от 1 до  $S$  и строится ломанная линия, отвечающая функции  $s^0(t)$ . Затем, в определенной последовательности слева направо рассматриваются локальные вариации  $\delta s(t)$  функции  $s^0(t)$ . А именно, последовательно на каждом частичном интервале  $\Delta t_k$  варьируются целочисленные значения  $n_k^0 \pm 1$ . Совокупность всех указанных вариаций на интервале  $I$ , приводящая к более предпочтительному по сравнению с  $J(s^0(t))$  значению критерия, определит первое приближение  $s^1(t)$  структурного управления к оптимальному и т.д. В результате, на некотором шаге вариаций улучшение критерия  $J(s^*(t))$  окажется невозможным. В этом случае структурное управление  $s^*(t)$  будет отвечать локальному экстремуму критерия (2).

3. В случае, если связи в структурах проекта носят неопределенный характер, то процедура структурной оптимизации несколько усложняется за счет необходимости учета дополнительного фактора – неопределенности связей. Такой учет может быть осуществлен путем включения в критерий оценки эффективности проекта показателя неопределенности. В качестве такового целесообразно, как меру неопределенности, ввести понятие энтропии структуры  $\lambda \in \Lambda$ .

Согласно формуле (3) числовое значение индекса  $i \leq q^*$  определяет число задействованных в соответствующих структурах каналов связи. Если неопределенность носит вероятностный характер, то известна или задается вероятность  $p_k$  ( $k \leq i$ ) появления  $k$ -го канала связи. Энтропия такой структуры определится по известной формуле.

$$H(\lambda_i) = - \sum_{k=1}^i p_k \log p_k.$$

Если неопределенность связи носит нечеткий характер, то для каждого канала необходимо на основе экспертных или статистических данных определить функции принадлежности  $\mu_k \in [0;1]$ , пользуясь, например, приведенными в работе [7] методиками. Затем эти функции следует нормировать по формуле

$$\mu_k^x = \frac{\mu_k}{\sum_{k=1}^i \mu_k} \Rightarrow \sum_{k=1}^i \mu_k^* = 1$$

и определить энтропию структуры  $\lambda_i$ , содержащей  $i$  каналов связи,

$$H(\lambda_i) = -\sum_{k=1}^i \mu_k^* \log \mu_k^* .$$

Более сложная ситуация с оценкой неопределенности связей возникает в случае изменения характера и степени неопределенности связи во времени. Такая ситуация также может быть проанализирована на основе изложенного подхода.

В заключение отметим следующее:

1. Изложенный метод структурного анализа носит достаточно общий характер. Он применим для проектов и программ любого уровня сложности.
2. Метод предоставляет дополнительные возможности для рациональной структуризации проектов и программ как на этапе прединвестиционного анализа, так и в процессе их реализации.
3. Введенный критерий эффективности проекта с учетом неопределенности связей позволяет осуществлять сравнительный анализ различных вариантов проектных решений.

Конструктивное развитие методов структурного анализа сложных проектов и программ видится в направлении формирования алгебраических структур на множестве структур проектов таких как полугруппа, моноид, группа и другие. При этом следует изучить возможность в ходе алгебраических операций выявлять наиболее рациональные структуры.

### Литература

1. Кухтенко А. И. На пути к «Абстрактной теории управляемых систем» / Кухтенко А. И. – К.: Ін.-т кібернетики, 1990. – 45 с.
2. Бурименко Ю.И. Системы объектов переменной структуры и проблемы их оптимизации / Бурименко Ю.И. // Оптимальное управление, геометрия и анализ: III Всесоюз. школа «Понтрягинские чтения», 3-5 июня 1990 г.: тезисы докл. – Кемерово, 1990. – С. 116.
3. Бурименко Ю.И. Некоторые проблемы исследования управляемых систем объектов переменной структуры / Бурименко Ю. И. // Кибернетика и вычислительная техника. – 1992. – Вып. 95. – С. 80-85.
4. Бурименко Ю.И. Структурные модели предпроектного исследования сложных систем / Бурименко Ю. И. // Управління проектами та розвиток виробництва. – 2000. – №2(1). – С. 62-65.
5. Афтанюк О.В. Многокритериальный анализ структур сложных систем с нечеткими связями / О.В. Афтанюк // XII Міжнар. наук. конф. ім. акад. М. Кравчука, матеріали конф., 15-17 травня 2008 р. – К., 2008. – С. 387.
6. Афтанюк О.В. Описание WBS проекта с вероятностной и нечеткой структурой работ / Афтанюк О.В. // Управління проектами: стан і перспективи; IV Міжнар. наук.-практ. конф.: матеріали конф., 24-26 вересня 2008 р. – Миколаїв, 2008. – С. 35-37.
7. Штовба С.Д. Проектирование нечетких систем средствами MATLAB / Штовба С.Д. – М.: Горячая линия – Телеком, 2007. – 288 с.