УДК 621.362.2

Кадацкий А.Ф., Малявин И.П. Kadatskyy A.F., Malyavin I.P.

ГАРМОНИЧЕСКИЙ АНАЛИЗ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ В МНОГОФАЗНЫХ ИМПУЛЬСНЫХ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯХ ПОСТОЯННОГО НАПРЯЖЕНИЯ С ГРАНИЧНЫМ РЕЖИМОМ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ СИЛОВЫХ КАНАЛОВ

HARMONIOUS ANALYSIS OF ELECTRICAL PROCESSES IN MULTIPHASE PULSE CONVERTERS OF CONSTANT VOLTAGE WITH LIMIT – DISCONTINUOUS OPERATING MODE OF POWER CHANNELS

Аннотация. Выполнен гармонический анализ электрических процессов многофазных импульсных преобразователей (МИП) при граничном режиме работы силовых каналов. Разработана математическая модель, обобщенная относительно типа СК и режима работы МИП.

Summary. The harmonious analysis of electric processes of multiphase pulse converters (MPC) is executed at a limit–discontinuous operating mode of power channels. The mathematical model generalized concerning type of the power channel and operating mode MPC is developed.



ИПЭ – источник первичного электропитания, Н – нагрузка. Рисунок 1 – Модульная структура ПЭЭ Одной из серьезных проблем отрасли связи, актуальность решения которой отражена в [1], является совершенствование импульсных преобразователей электрической энергии (ПЭЭ). Импульсные ПЭЭ являются составной частью современных средств электропитания телекоммуникационных систем. Использование модульного принципа построения ПЭЭ с многофазным принципом преобразования и регулирования электрической энергии является приоритетным направлением в решении данной проблемы. Модульная структура ПЭЭ из N однотипных взаимозаменяемых преобразователей – силовых каналов СК_k (где k = 1, 2..., N) (рис. 1) обладает рядом положительных свойств: повышенной нагрузочной способностью силовых коммутирующих элементов, высоким КПД, надежностью, технологичностью, возможностью использования функционально-узлового метода конструирования [2].

Использование многофазного принципа преобразования и регулирования электрической энергии в ПЭЭ модульной структуры позволяет уменьшить уровень пульсаций токов и напряжений на входе и выходе ПЭЭ, уменьшить массогабаритные показатели реактивных элементов входных и выходных сглаживающих фильтров ПЭЭ, а, значит и телекоммуникационной системы в целом [2].

Наиболее изучены (математические модели, результаты исследования, методики исследования и проектирования) МИП с ШИМ-регулированием, СК которых работают в разрывном или безразрывном режимах [2, 3].

Но для многофазных импульсных преобразователей, силовые каналы которых работают в граничном режиме, отсутствуют математические модели, описывающие электрические процессы в МИП, и соответствующие результатов исследований. Это сдерживает широкое использование таких МИП на практике. Граничный режим функционирования СК позволяет дополнительно повысить КПД, уменьшить динамические потери, улучшить динамические характеристики, более полно использовать энергию, накопленную в дросселе [4].

Цель данной работы – гармонический анализ и получение математической модели электрических процессов МИП при граничном режиме работы силовых каналов.

Использование спектрального метода анализа позволяет установить влияние параметров элементов силовой части и схемы управления на характер электрических процессов, оценить фильтрующие свойства МИП.

Выполним гармонический анализ электрических процессов на выходе и входе МИП и в отдельно взятом *k*-м силовом канале. Полагаем, что СК могут быть выполнены по любой из наиболее известных схем преобразователей постоянного напряжения [3]. При этом будем использовать соотношения, их обозначения и допущения, принятые в [3]. Математическая модель, представленная в [3], является обобщенной для типа СК, выполненного по любому из восьми указанных типов схемотехнической реализации преобразователя. В граничном режиме функционирования для СК рассматриваемых типов (y = 1...8) [3] характер изменения тока $i_{Lk}(t)$ дросселя выходного сглаживающего фильтра k-го СК одинаков:

$$i_{Lk}(t) = \begin{cases} I_{mk}(t - t_{ck})/t_{Hk} & \text{при } t_{ck} \le t \le t_{ckH}, \\ I_{mk}[1 + (t_{ckH} - t)/t_{Bk}] & \text{при } t_{ckH} \le t \le t_{ckB}, \end{cases}$$
(1)

где I_{mk} – размах пульсаций тока дросселя *k*-го CK; t_{hk} , t_{Bk} – соответственно время, в течение которого происходит накопление и возврат энергии в *k*-ом CK; $t_{ckh} = t_{ck} + t_{hk}$; $t_{ckB} = t_{ck} + t_{Bk}$;

 t_{ck} – временной сдвиг электрических процессов *k*-го СК относительно начала координат (за начало координат принимаем момент времени t = 0 включения первого СК).

На рис. 2 для МИП (N = 4) представлены временные зависимости токов дросселей в силовых каналах $i_{L1}(t)$, $i_{L2}(t)$, $i_{L3}(t)$, $i_{L4}(t)$ и на выходе $i_{MH}(t)$ МИП.

Токи $i_{Lk}(t)$, действующие в цепях дросселей отдельно взятых *k*-х СК, можно преобразовать в частотную область, т.е. представить суммой гармонических составляющих с помощью тригонометрического ряда Фурье:

$$i_{Lk}(\omega t) = a_{k0} / 2 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_{kn} \cos(n\omega_1 t) + b_{kn} \sin(n\omega_1 t)), \quad (2)$$

где $a_{ko} / 2$ – постоянная составляющая (нулевая гармоника), равная среднему за период значению $i_{Lk}(t)$ в отдельно взятом *k*-м СК; a_{kn} , b_{kn} – коэффициенты ряда (амплитуды гармоник); $\omega_1 = 2\pi / T$ – угловая частота основной гармоники СК: T – период электрических процессов в СК.

Коэффициенты a_{ko} , a_{kn} , b_{kn} могут быть вычислены при помощи известных интегралов с учетом тока дросселя kго СК, описываемого соотношением (1).

В общем случае параметры элементов СК имеют технологический и иной разброс, например, вызванный тем-

 $\overbrace{I_{L4}(t)}^{i_{L4}(t)} \overbrace{I_{L1}(t)}^{i_{L1}(t)} \overbrace{I_{L2}(t)}^{i_{L2}(t)} \overbrace{I_{L3}(t)}^{i_{L3}(t)}$

Рисунок 2 – Токи дросселей $i_{Lk}(t)$ в *k*-х СК и на выходе $i_{MH}(t)$ МИП

пературными изменениями окружающей среды, старением элементов и т.п. Учтем это в виде приращений (отклонений) от параметров, соответствующих идеальному случаю. Тогда параметры элементов и электрических процессов *k*-го СК можно представить в виде [3]

$$L_{k} = L + \Delta L_{k}, \quad t_{ck} = (k-1)T_{\Pi} + \Delta t_{ck}, \qquad \kappa_{Hk} = \kappa_{H} + \Delta \kappa_{Hk}, \\ \kappa_{Bk} = \kappa_{B} + \Delta \kappa_{Bk}, \qquad I_{mk} = I_{m} + \Delta I_{mk}, \dots,$$
(3)

где L_k – индуктивность дросселя сглаживающего фильтра k-го СК, $T_{\Pi}=T/N$, $\kappa_{{}_{Bk}}$ – коэффициенты накопления и возврата соответственно: $\kappa_{{}_{Hk}} = t_{{}_{Hk}} / T$, $\kappa_{{}_{Bk}} = t_{{}_{Bk}} / T$.

Идеальному случаю соответствует идентичность параметров элементов в отдельно взятых СК, равномерность и временный сдвиг между электрическими процессами СК, и распределение тока нагрузки между СК. Это соответствует в (3) при равенстве нулю приращений: $\Delta L_k = 0$, $\Delta t_{ck} = 0$, $\Delta \kappa_{nk} = 0$,

Соотношение (1) позволяет учесть разброс параметров элементов, как силовой части конкретного *k*-го СК (например, когда $\Delta L_k \neq 0$), источников первичного электропитания с напряжением (ИПЭ) $U_{nk} = U_n + \Delta U_{nk}$ ($\Delta U_{nk} \neq 0$), когда каждый СК питается от индивидуального ИПЭ, так и параметров схемы управления, когда $\Delta t_{ck} \neq 0$.

Определим коэффициенты a_{koh} , a_{knh} , b_{knh} для $i_{Lk}(\omega t) = i_{hk}(\omega t)$ на интервале $t_{ck} \leq t \leq t_{hk} + t_{ck}$ накопления дросселем *k*-го СК электрической энергии как

$$a_{koH} = I_{mk} t_{Hk} / T = I_{mk} \kappa_{Hk};$$

$$\tag{4}$$

$$a_{kn\mu} = \frac{2I_{mk}}{Tt_{\mu k} n\omega_1} \{ t_{\mu k} \sin(n\omega_1 t_{ck\mu}) + [\cos(n\omega_1 t_{ck\mu}) - \cos(n\omega_1 t_{ck})] / n\omega_1 \};$$
(5)

$$b_{kn \, \mathrm{H}} = \frac{2I_{\mathrm{m}k}}{Tt_{\mathrm{H}k} n \omega_1} \left\{ \frac{\sin(n\omega_1 t_{\mathrm{c}k \, \mathrm{H}}) - \sin(n\omega_1 t_{\mathrm{c}k})}{n\omega_1} - t_{\mathrm{H}k} \, \cos(n\omega_1 t_{\mathrm{c}k \, \mathrm{H}}) \right\}$$
(6)

и a_{kob} , a_{knb} , b_{knb} для $i_{Lk}(\omega t) = i_{bk}(\omega t)$ на интервале $t_{hk} + t_{ck} \le t \le t_{bk} + t_{ck}$ возврата в нагрузку накопленной дросселем *k*-го СК электрической энергии как

$$a_{kob} = I_{mk} \kappa_{bk}$$
;

(7)

$$a_{knB} = -\frac{2I_{mk}}{Tn\omega_1}\sin(n\omega_1 t_{ckH}) - \frac{2I_{mk}}{Tt_{Bk}(n\omega_1)^2} \{\cos[n\omega_1(t_{ckH} + t_{Bk})] - \cos(n\omega_1 t_{ckH})\};$$
(8)

$$b_{knB} = \frac{2I_{mk}}{Tn\omega_1} \cos(n\omega_1 t_{ckH}) - \frac{2I_{mk}}{Tt_{Bk}(n\omega_1)^2} \left[\sin[n\omega_1(t_{ckH} + t_{Bk})] - \sin(n\omega_1 t_{ckH}) \right]$$
(9)

Соотношения (4) ... (9) позволяют описать $i_{Lk}(t)$ в виде ряда Фурье (2):

$$i_{Lk}(\omega t) = \frac{a_{koi}}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left[a_{kni} \cos(n\omega_1 t) + b_{kni} \sin(n\omega_1 t) \right] = I_{koi} + \sum_{n=1}^{\infty} I_{kni} \cos(n\omega_1 t - \alpha_{kni}),$$
(10)

где для интервала $t_{ck} \le t \le t_{ckh}$ i = h, для интервала $t_{ckh} \le t \le t_{ckB}$ i = b; $I_{koh} = a_{koh}/2$, $I_{koB} = a_{koB}/2$ – постоянные составляющие тока дросселя k-го СК соответственно на интервалах накопления – ($t_{ck}...t_{ckh}$) и возврата – ($t_{ckh}...t_{ckB}$); $I_{knh} = \sqrt{a_{knh}^2 + b_{knh}^2}$; $I_{knB} = \sqrt{a_{knB}^2 + b_{knB}^2}$ – амплитуды n-х гармоник тока дросселя k-го СК соответственно на интервалах; $\alpha_{knh} = \arctan(b_{knh}) - h$ ачальные фазы векторов $\dot{I}_{knh} = a_{knh} - jb_{knh}$; $\dot{I}_{knB} = a_{knB} - jb_{knB}$.

Характер изменения токов одинаков в цепях питания МИП $i_{\text{мпy}}(t)$ – с однотактными СК: понижающим $i_{\text{мп1}}(t)$, реверсирующим $i_{\text{мп3}}(t)$, с прямым включением диода $i_{\text{мп4}}(t)$, с обратным включением диода $i_{\text{мп5}}(t)$; с двухтактными СК: с выводом нулевой точки трансформатора $i_{\text{мп6}}(t)$, мостовыми $i_{\text{мп7}}(t)$ и полумостовыми $i_{\text{мп8}}(t)$, и определяется при $t_{ck} \le t \le t_{ckh}$ суммой токов $i_{hk}(t)$ СК, дроссели, которые накапливают электрическую энергию от источника первичного электропитания (ИПЭ). Здесь и далее «у» означает тип СК; в зависимости от обозначения y = 1, 2, ..., 8.

Для удобства расчетов во временной и частотной областях указанные токи представим соответственно в виде

$$i_{\text{мпу}}(t) = \sum_{k=1}^{N} I_{\text{mk}} \frac{t - t_{\text{ck}}}{t_{\text{нk}}}$$
для $y = 1, 3, ..., 8,$ (11)

$$i_{\text{мпу}}(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} i_{\text{н}k}(\omega t)$$
 для y = 1, 3, ..., 8. (12)

Возвратом накопленной энергии дросселями СК на интервале $t_{hk} + t_{ck} \le t \le t_{ck} + t_{bk}$ определяется ток нагрузки МИП $i_{MHY}(t)$ с однотактными СК – повышающими $i_{MH2}(t)$, реверсирующими $i_{MH3}(t)$, и с обратным включением диодов $i_{MH5}(t)$. Соответственно для использования их во временной и частотной областях запишем

$$i_{\rm MHy}(t) = \sum_{k=1}^{N} \left[I_{\rm mk} \left(1 + \frac{t_{\rm ckH} - t}{t_{\rm Bk}} \right) \right]$$
 для y = 2, 3, 5, (13)

$$i_{_{\rm MHy}}(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} i_{_{\rm B}k}(\omega t)$$
 для y = 2, 3, 5, (14)

где $i_{Bk}(\omega t)$ определяется по соотношению (10).

Токи дросселей $i_{Lk}(t)$ каждого СК и на интервале накопления ($t_{ck} \div t_{ckh}$), и на интервале возврата ($t_{ckh} \div t_{ckb}$) накопленной энергии определяют токи в выходных цепях МИП с однотактными СК – понижающим $i_{MH1}(t)$, с прямым включением диода $i_{MH4}(t)$, с двухтактным СК: с выводом нулевой точки трансформатора $i_{MH6}(t)$, мостовыми $i_{MH7}(t)$, полумостовыми $i_{MH8}(t)$, и питания МИП с однотактными повышающими СК $i_{MH2}(t)$. В результате для временной и частотной областей запишем

$$i_{\rm MH2}(t) = i_{\rm MHY}(t) = \sum_{k=1}^{N} i_{Lk}(t)$$
 для y = 1, 4, 6, 7, 8, (15)

$$i_{_{\rm MHy}}(\omega t) = i_{_{\rm MII2}}(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} i_{_{\rm HBk}}(\omega t)$$
 для y = 1, 4, 6, 7, 8. (16)

В соотношениях (10) ... (16), описывающих токи дросселей *k*-х СК $i_{Lk}(\omega t)$, на входе $i_{M\Pi y}(\omega t)$ и выходе $i_{MHy}(\omega t)$ МИП в виде ряда Фурье, временной сдвиг t_{ck} между токами дросселей СК учитывается коэффициентами a_{knH} , b_{knH} , a_{knB} , b_{knB} , (соотношения (4), (5), (8), (9)).

Возможен и иной метод получения спектров токов $i_{Lk}(\omega t)$ в отдельно взятых *k*-х СК. Если известен спектр тока одного из СК, то через него можно получить соотношения для тока любого из *N*-1

СК, используя соотношения (11) ... (16), и во входных и выходных цепях МИП. Запишем ряд (1) $i_{Lk}(\omega t)$ через параметры a_{10}, a_{1n}, b_{1n} первого СК:

$$i_{Lk}(\omega t) = 0.5a_{10} + \sum_{n=1}^{\infty} \{a_{1n} \cos[n\omega_1(t - t_{ck})] + b_{1n} \cos[n\omega_1(t - t_{ck})]\}.$$
 (17)

Коэффициенты ряда $i_{Lk}(\omega t) a_{10}, a_{1n}, b_{1n}$ определяются по (4) ... (9) при k = 1 и $t_{ck} = 0$.

Полученные соотношения для комплексных спектров воздействий функций времени $i_{Lk}(t)$ позволяют определить комплексные спектры откликов: напряжений на входе $u_{nk}(\omega t)$ и выходе $u_{nk}(t)$ k-х СК как произведения комплексных спектров воздействий и комплексных передаточных функций – соответственно входных \underline{Z}_{nk} и выходных \underline{Z}_{hk} комплексных сопротивлений k-х СК:

$$u_{nk}(\omega t) = I_{ko}R_{nk} + \sum_{n=1}^{\infty} I_{kn}Z_{nk}\cos(n\omega_{1}t - \alpha_{kn} + \alpha_{nk}) \text{ для } y = 2,$$

(для $y = 1, 3, ..., 8: I_{ko} = I_{koH}, I_{kn} = I_{knH}, \alpha_{kn} = \alpha_{knH}),$ (18)

$$u_{\rm Hk}(\omega t) = I_{ko}R_{\rm Hk} + \sum_{n=1}^{\infty} I_{kn}Z_{\rm Hk}\cos(n\omega_{\rm l}t - \alpha_{kn} + \alpha_{\rm Hk}) \,\,\text{для}\,\, y = 1, \,4, \,6, \,7, \,8,$$

(для $y = 2, \,3, \,5: \,I_{ko} = I_{kob}, \,I_{kn} = I_{knb}, \,\,\alpha_{kn} = \alpha_{knb}$), (19)

где

$$\underline{Z} = R / (1 + jn\omega_1 CR), \quad Z = R / \sqrt{1 + (n\omega_1 CR)^2}; \quad \alpha = -\arctan(n\omega_1 CR).$$
(20)

В (20) для входных цепей *k*-го СК $\underline{Z} = \underline{Z}_{nk}$, $Z = Z_{nk} = |\underline{Z}_{nk}|$, $R = R_{nk}$, $C = C_{nk}$, $\alpha = \alpha_{nk}$; для выходных – $\underline{Z} = \underline{Z}_{hk}$, $Z = Z_{hk} = |\underline{Z}_{hk}|$, $R = R_{hk}$, $C = C_{hk}$, $\alpha = \alpha_{hk}$).

Используя (18), (19), определим токи $i_{nk}(\omega t)$, $i_{n}(\omega t)$, $i_{k}(\omega t)$, $i_{H}(\omega t)$ соответственно в сопротивлениях $R_{nk} = NR_n$, R_n , R_{n} , R_{H} , R_{H} , R_n , а также напряжения $u_{Mn}(\omega t)$ на входе и $u_{MH}(\omega t)$ на выходе МИП в виде

$$i_{xk}(\omega t) = u_{xk}(\omega t) / R_{xk}, i_x(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} i_{xk}(\omega t), \qquad (21)$$

$$u_{\rm MX}(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} u_{\rm Xk}(\omega t) / N = i_{\rm X}(\omega t) R_{\rm X} , \qquad (22)$$

где *х* означает «п» для входных цепей *k*-го СК и МИП и «н» – для выходных.

С целью получения более точной математической модели с учетом влияния и параметров конденсаторов сглаживающих фильтров, и оценки погрешности полученной обобщенной математической модели выполним гармонический анализ электрических процессов в МИП с силовыми каналами, соответствующими y = 1, 4, 6, 7, 8.

На входы фильтров *k*-х СК воздействуют смещенные во времени широтно-модулированные напряжения $u_{\text{вхk}}(t)$ прямоугольной формы:

$$u_{\text{BX}k}(t) = \begin{cases} U_{\text{BX}k} & \text{при } 0 + t_{ck} \le t \le t_{ck} + t_{\text{H}k}; \\ 0 & \text{при } t_{\text{H}k} + t_{ck} \le t \le t_{ck} + T. \end{cases}$$
(23)

Представим (23) в виде ряда Фурье:

$$u_{\text{BX}k}(\omega t) = U_{\text{BX}ko} / 2 + \sum_{n=1}^{\infty} U_{\text{BX}kn} \cos(n\omega_1 t - \psi_{\text{BX}kn}), \qquad (24)$$

где $U_{\text{вхко}} = 2U_{\text{вхк}}\kappa_{\text{нк}}; U_{\text{вхкn}} = \sqrt{A_{\text{кn}}^2 + B_{\text{кn}}^2}; \psi_{\text{вхкn}} = \operatorname{arctg}(B_{\text{кn}} / A_{\text{кn}});$ $A_{\text{кn}} = U_{\text{вхk}} \{ \sin(n\omega_1 t_{\text{скн}}) - \sin(n\omega_1 t_{\text{сk}}) \} / \pi n; B_{\text{кn}} = U_{\text{вхк}} \{ \cos(n\omega_1 t_{\text{сk}}) - \cos(n\omega_1 t_{\text{скн}}) \} / \pi n.$

Получение комплексных спектров по заданным функциям $u_{\text{вхk}}(t)$ позволяет определить ток в цепи дросселя $i_{Lk}(\omega t)$ и напряжение $u_{\text{нk}}(\omega t)$ на выходе *k*-го силового канала:

$$i_{Lk}(\omega t) = U_{BXk0}Y_{k0} + \sum_{n=1}^{\infty} U_{BXkn}Y_k \cos(n\omega_1 t - \psi_{BXkn} + \phi_{Yk}), \qquad (25)$$

$$u_{\rm Hk}(\omega t) = U_{\rm BXko}W_{\rm ko} + \sum_{n=1}^{\infty} U_{\rm BXkn}W_k \cos(n\omega_{\rm I}t - \psi_{\rm BXkn} + \varphi_{\rm Wk}), \qquad (26)$$

$$\begin{split} Y_{k} &= \left| Y_{k} (jn\omega_{1}) \right| = \sqrt{\frac{1 + (n\omega_{1}R_{H}C_{H})^{2}}{(R_{Hk} - n^{2}\omega_{1}^{2}L_{Hk}C_{H}R_{H})^{2} + (n\omega_{1}L_{Hk})^{2}}},\\ \phi_{Yk} &= \arctan(n\omega_{1}R_{H}C_{H}) - \arctan[n\omega_{1}L_{Hk}/(R_{Hk} - n^{2}\omega_{1}^{2}L_{Hk}C_{H}R_{H})];\\ W_{k} &= \left| W_{k} (jn\omega_{1}) \right| = 1/\sqrt{(1 - n^{2}\omega_{1}^{2}L_{Hk}C_{H}/N)^{2} + (n\omega_{1}L_{Hk}/R_{Hk})^{2}};\\ \phi_{Wk} &= -\arctan[n\omega_{1}L_{Hk}/(R_{Hk} - n^{2}\omega_{1}^{2}L_{Hk}C_{H}R_{H})]; \end{split}$$

где $Y_{ko} = Y_k | \omega_1 = 0; W_{ko} = W_k | \omega_1 = 0; Y_k (jn\omega_1); W_k (jn\omega_1)$ – комплексные функции: соответственно входная комплексная проводимость и передаточная частотная характеристика по напряжению *k*-го СК.

Напряжение на выходе МИП может быть определено или по (21) или по (22), с учетом (26). Во втором случае имеем

$$u_{\rm MH}(\omega t) = \sum_{k=1}^{N} \left[U_{\rm BXkn} Y_{ko} R_{\rm Hk} + \sum_{n=1}^{\infty} U_{\rm BXkn} Y_k Z_{\rm Hk} \cos(n\omega_k t - \psi_{\rm BXkn} + \varphi_{\rm Yk} + \alpha_{\rm Hk}) \right].$$
(27)

Погрешность расчетов по полученной обобщенной математической модели зависит от соотношения частот коммутации ω_1 и резонансной частоты сглаживающего фильтра $\omega_{ok} = 1/\sqrt{L_{\mu k}C_{\mu k}}$ *k*-го СК:

$$T_{\rm oth} = \omega_1 / \omega_{\rm ok} = 2\pi / T \sqrt{L_{\rm Hk} C_{\rm Hk}} \,.$$

Для МИП, выполненного из трех (N = 3) СК (с типом исполнения, соответствующим любому из y = 1, 4, 6, 7, 8), на рис. 3 приведены временные диаграммы токов для $\Delta t_{ck} = 0$ и $T_{oth} = 2,8$ и $\Delta t_{c2} = 30\%$ и $T_{oth} = 8,8$. Расчеты выполнены на ЭВМ для пяти гармоник n = 0 ... 5 по соотношениям соответственно $i_{Lk}(t)$: 1 – по (2); $i_{0k}(\omega t)$: 2 – по (10), 3 – по (17), 4 – по (26); $i_{hk}(\omega t)$ по (22); $i_{MH}(t)$: 1 – по (15), $i_{MH}(\omega t)$ по (16) 2 – с учетом (10), 3 – с учетом (17), 4 – с учетом (25); $i_{H}(\omega t)$ по (21): 5 – с учетом (18), 6 – с учетом или (26), или (21), (27).



Рисунок 3 – Результаты расчетов по обобщенной (1, 2, 3, 5, 1', 2', 3', 5') и точной (4, 6, 4', 6') математическим моделям электрических процессов МИП при $I_{\rm Hk} = 10$ A, $L_{\rm Hk} = 50$ мкГн, N=3, $U_{\rm H} = 20$ В

Видим, что соотношения (10) и (17) идентичны и дают совпадающие результаты расчета 2, 3 и 2', 3', что подтверждает правомочность рассмотренных подходов при определении коэффициентов рядов (1) и (13). Расчет по (26) – 6' (рис. 2) с использованием (22) и (27) точной математической мо-

дели подтвердили их идентичность. С увеличением $T_{\text{отн}}$ погрешность расчетов по обобщенной математической модели (относительно точной) уменьшается (рис. 3).

Отметим, что погрешность расчетов электрических процессов во входных и выходных цепях МИП по обобщенной математической модели по сравнению с точной существенно ниже (в десятки – сотни раз), чем в отдельно взятых *k*-х СК или однофазных преобразователях (ОИП) из *N* СК с $t_{ck} = 0$ (у ОИП и СК эти погрешности одинаковы).

Полученные математические соотношения являются обобщенными и позволяют перейти к конкретной схеме МИП и режимам ее работы (слежение и стабилизация). При этом, они позволяют выполнить исследование электрических процессов МИП, как в идеальных случаях, когда обеспечивается идентичность электрических процессов в отдельно взятых СК (при равномерном распределении тока нагрузки, идентичности элементной базы в отдельно взятых СК, равномерном временном сдвиге между электрическими процессами СК), так и в случаях технологического разброса элементной базы в СК и их сигналов управления.

Пример использования разработанной модели представлен на рис. 4, который иллюстрирует преимущества многофазного принципа преобразования электрической энергии по сравнению с синфазным с точки зрения снижения пульсаций потребляемых токов и токов нагрузки для различных значений коэффициента накопления к_н. На рис. 4 изображены коэффициенты пульсаций для указанных токов ОИП (К_{ппо}, К_{пно}) и МИП (К_{ппм}, К_{пнм}). Исходные данные: N = 4 (СК понижающего типа – y = 1), токи нагрузки *k*-х СК $I_{hk} = 4$ А, напряжение нагрузки $U_{\rm H} = 48$ В, частота преобразования f = 150 кГц.



Рисунок 4– Спектры амплитуд токов потребления (а, б, д, е) и нагрузки (в, г, ж, з) ОИП (а, в, д, ж) МИП (б, г, е, з)

Видно, что первая гармоническая составляющая на частоте преобразования, имеющая наибольшую амплитуду в ОИП (а, в), в МИП (б, г) отсутствует. Более того, в МИП отсутствуют и гармонические составляющие вплоть до *N*-й (в общем случае *N*–1-я), а уровень их во много раз ниже. Из представленных результатов можно сделать следующий вывод: из-за отсутствия в выходном токе МИП переменных составляющих, не кратных *N*, не требуются затраты реактивных элементов (L_{hk} , C_{hk}) на их фильтрацию. Фильтрация обеспечивается взаимной компенсаций переменных составляющих за счет многофазного принципа преобразования без увеличения объема и массы реактивных элементов сглаживающих фильтров.

В заключение можно сделать следующие выводы:

1. С использованием гармонического анализа разработана математическая модель электрических процессов МИП, обобщенная относительно типа СК и режима работы МИП, адекватно отражающая электрические процессы в силовых цепях отдельно взятых СК, и во входных и выходных цепях МИП, удобная для целей анализа и синтеза во временной и частотной областях. Данная модель позволяет легко учесть любые отклонения параметров в элементах схемы при воздействиях различных возмущающих факторов.

2. С использованием гармонического анализа разработана точная математическая модель (без методической погрешности, с учетом конечного значения емкости конденсатора сглаживающего фильтра) электрических процессов МИП. Сравнение результатов расчета по точной и обобщенным математическим моделям показали их физическую непротиворечивость, адекватность реальным процессам и достаточно высокую точность совпадения. Показано, что погрешность расчета по обобщенной математической модели МИП относительно точной меньше, чем в отдельно взятых СК и уменьшается с увеличением числа СК и отношения частот - частоты коммутации к резонансной частоте сглаживающего фильтра СК.

Литература

- 1. *Концепція* розвитку ВАТ «Укртелеком» до 2010 року. Одеса: ОНАЗ ім. О.С. Попова, 2006. 49 с.
- 2. *Кадацкий А.Ф.* Гармонический анализ электрических процессов в многофазных импульсных преобразователях постоянного напряжения с ШИМ-методом регулирования // Электричество. – 1997. – № 3. – С. 35 – 41.
- 3. До дослідження несиметричних електричних процесів в імпульсних перетворювачах модульної структури / А.Ф. Кадацький, В.Г. Гурков, О.А. Грабовий, І.П. Малявін // Наукові праці ОНАЗ ім. О.С. Попова. – 2003. – № 1. – С. 27 – 34.
- 4. *Кадацкий А.Ф., Гунченко Ю.А.* Электрические процессы в импульсных преобразователях постоянного напряжения с граничным режимом функционирования // Праці УНДІРТ. 2003. № 2 (34); 3 (35). С. 23 25.